

Aufgabe 3

$$a) \det(A_m) = \det \begin{pmatrix} 0 & m & m & m^2 - m \\ 1 & m-1 & 3m-1 & m^2 - m \\ 0 & m & m & 0 \\ 1 & m & 3m-1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= -1 \cdot \det \begin{pmatrix} m & m & m^2 - m \\ m & m & 0 \\ m & 3m-1 & 0 \end{pmatrix} - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} m & m & m^2 - m \\ m-1 & 3m-1 & m^2 - m \\ m & m & 0 \end{pmatrix}$$

$$= -1 \cdot (m^2 - m) \det \begin{pmatrix} m & m \\ m & 3m-1 \end{pmatrix} - 1 \cdot \det \begin{pmatrix} m & m & m^2 - m \\ -1 & 2m-1 & 0 \\ 0 & 0 & m-m^2 \end{pmatrix}$$

$$= -(m^2 - m)(3m^2 - m - m^2) - m \det \begin{pmatrix} 2m-1 & 0 \\ 0 & m-m^2 \end{pmatrix} - \det \begin{pmatrix} m & m^2 - m \\ 0 & m-m^2 \end{pmatrix}$$

$$= -(m^2 - m)(2m^2 - m) + m(m^2 - m)(2m-1) + m(m^2 - m)$$

$$= -m^2(m-1)(2m-1) + m^2(m-1)(2m-1) + m^2(m-1)$$

$$= m^2(m-1)(1 - 2m + 2m - 1 + 1)$$

$$= m^2(m-1)$$

b) R ist Körper. Nach Satz 4.2.4 und folgerung 4.3.5 gilt:

$$A_m \text{ invertierbar} \Leftrightarrow \det A_m \neq 0 \Leftrightarrow m \in R \setminus \{0, 1\}$$

c) $R = \mathbb{Z}$. Nach Blatt 3, Aufgabe 2(a) gilt:

$$A_m \text{ invertierbar} \Leftrightarrow \det(A_m) = \pm 1 \Leftrightarrow m^2(m-1) = \pm 1 \Leftrightarrow$$

(2)

$$\Leftrightarrow (\{m^2=1\} \wedge \{m-1=-1\}) \vee (\{m^2=1\} \wedge \{m-1=1\})$$

$$\Leftrightarrow (\underbrace{\{m=\pm 1\} \wedge \{m=0\}}_{\emptyset}) \vee (\underbrace{\{m=\pm 1\} \wedge \{m=2\}}_{\emptyset})$$

Die Matrix A_m ist für kein $m \in \mathbb{Z}$ invertierbar.

Aufgabe 4

a) Seien $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ und $A_1, A_2, B_1, B_2 \in V$. Es gilt:

$$\begin{aligned} \theta(aA_1 + bA_2, cB_1 + dB_2) &= \text{Spur}((aA_1 + bA_2)(cB_1 + dB_2)) \\ &= \text{Spur}(acA_1B_1 + adA_1B_2 + bcA_2B_1 + bdA_2B_2) \end{aligned}$$

Nach Blatt 4, Aufgabe 3 (a) gilt: die Abbildung

$\text{Spur}: M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}, A \mapsto \text{Spur}(A)$ ist linear.

$$\text{Deshalb: } \text{Spur}(acA_1B_1 + adA_1B_2 + bcA_2B_1 + bdA_2B_2) =$$

$$= ac \text{Spur}(A_1B_1) + ad \text{Spur}(A_1B_2) + bc \text{Spur}(A_2B_1) + bd \text{Spur}(A_2B_2)$$

$$\begin{aligned} \text{Deshalb: } \theta(aA_1 + bA_2, cB_1 + dB_2) &= ac \theta(A_1, B_1) + ad \theta(A_1, B_2) + \\ &+ bc \theta(A_2, B_1) + bd \theta(A_2, B_2) \Rightarrow \theta \text{ ist Bilinearform.} \end{aligned}$$

Nach Blatt 4, Aufgabe 3 (b) gilt: θ ist symmetrisch.

$$\text{b) Sei } v = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}. \quad \theta(v, v) = \text{Spur} \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right) = \text{Spur} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 1 \neq 0.$$

c) Methode 1

$$\text{Sei } B = \left\{ \overset{B_1}{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}, \overset{B_2}{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}, \overset{B_3}{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}, \overset{B_4}{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}} \right\}$$

B ist eine Basis von V (LAAG I).

$$M_B(\theta) = \begin{pmatrix} \theta(B_1, B_1) & \theta(B_1, B_2) & \theta(B_1, B_3) & \theta(B_1, B_4) \\ \theta(B_2, B_1) & \theta(B_2, B_2) & \theta(B_2, B_3) & \theta(B_2, B_4) \\ \theta(B_3, B_1) & \theta(B_3, B_2) & \theta(B_3, B_3) & \theta(B_3, B_4) \\ \theta(B_4, B_1) & \theta(B_4, B_2) & \theta(B_4, B_3) & \theta(B_4, B_4) \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$M_B(\theta) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$\det M_B(\theta) = -1 \neq 0 \Rightarrow \theta$ ist nicht - ausgeartet

$\det(1) = 1 > 0$

$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$

$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = -1$

$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = -1$

$\Rightarrow \theta$ ist nicht positiv-definit

Methode 2

4

Sei $A \in V$, sodass $\boxed{\beta(A, B) = 0 \quad \forall B \in V.} \star$

Wir zeigen, dass $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Sei $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ mit $a, b, c, d \in \mathbb{R}$.

$$\beta(A, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}) = \text{Spur} \begin{pmatrix} a & 0 \\ c & 0 \end{pmatrix} = a \quad \stackrel{\star}{\Rightarrow} \boxed{a = 0}$$

$$\beta(A, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}) = \text{Spur} \begin{pmatrix} b & 0 \\ d & 0 \end{pmatrix} = b \quad \stackrel{\star}{\Rightarrow} \boxed{b = 0}$$

$$\beta(A, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}) = \text{Spur} \begin{pmatrix} 0 & a \\ 0 & c \end{pmatrix} = c \quad \stackrel{\star}{\Rightarrow} \boxed{c = 0}$$

$$\beta(A, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}) = \text{Spur} \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & d \end{pmatrix} = d \quad \stackrel{\star}{\Rightarrow} \boxed{d = 0}$$

$\Rightarrow A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \beta$ ist nicht-ausgeartet.

$$\beta(A, A) = \text{Spur} \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ac + cd & d^2 + bc \end{pmatrix} = a^2 + d^2 + 2bc$$

$\Rightarrow \beta(A, A)$ ist nicht immer positiv

Z.B. $a = d = 0$ und $b = 1, c = -1 \quad \left(A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right)$

$\Rightarrow \beta(A, A) = -2 < 0.$

$\Rightarrow \beta$ ist nicht positiv-definit.

$$\Rightarrow U_1^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in V : \text{Spur} \begin{pmatrix} a & 0 \\ c & 0 \end{pmatrix} = 0 \right\}$$

$$\Rightarrow U_1^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in V : a = 0 \right\}$$

$$\Rightarrow U_1^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix} : b, c, d \in \mathbb{R} \right\}$$

Sei $v_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \in U_1^\perp$: Es ist $\theta(v_2, v_2) = \text{Spur} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 2 \neq 0$

$$\text{Sei } U_2 = \langle v_2 \rangle_{\mathbb{R}} \Rightarrow U_1^\perp = U_2 \oplus U_2^\perp$$

$$U_2^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix} \in U_1^\perp : \theta \left(\begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right) = 0 \right\} \Rightarrow$$

$$U_2^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix} \in U_1^\perp : \text{Spur} \begin{pmatrix} b & 0 \\ d & c \end{pmatrix} = 0 \right\} \Rightarrow$$

$$U_2^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ c & d \end{pmatrix} \in U_1^\perp : b + c = 0 \right\} \Rightarrow$$

$$U_2^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & d \end{pmatrix} ; b, d \in \mathbb{R} \right\}$$

Sei $v_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in U_2^\perp$: Es ist $\theta(v_3, v_3) = \text{Spur} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 1 \neq 0$

$$\text{Sei } U_3 = \langle v_3 \rangle_{\mathbb{R}} \Rightarrow U_2^\perp = U_3 \oplus U_3^\perp$$

$$U_3^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & d \end{pmatrix} \in U_2^\perp : \theta \left(\begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & d \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = 0 \right\} \Rightarrow$$

$$U_3^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & d \end{pmatrix} \in U_2^\perp : \text{Spur} \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & d \end{pmatrix} = 0 \right\} \Rightarrow$$

$$U_3^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & d \end{pmatrix} \in U_2^\perp : d = 0 \right\} \Rightarrow$$

$$U_3^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b & 0 \end{pmatrix} ; b \in \mathbb{R} \right\}$$

Sei $v_u = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in U_3^\perp$. Es ist $\theta(v_u, v_u) = \text{Spur} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = -2$

Sei $U_4 = \langle v_u \rangle_{\mathbb{R}}$.

Es ist $V = U_1 \oplus U_2 \oplus U_3 \oplus U_4 = \langle v_1 \rangle_{\mathbb{R}} \oplus \langle v_2 \rangle_{\mathbb{R}} \oplus \langle v_3 \rangle_{\mathbb{R}} \oplus \langle v_u \rangle_{\mathbb{R}}$.

Die $\{v_1, v_2, v_3, v_u\}$ ist eine Orthogonalbasis von V bezüglich θ .

Es gibt keine Orthonormalbasis von V , da θ ist nicht positiv-definit:

Angenommen, es gäbe eine ONB \tilde{B} von V zu θ .

Dann wäre $M_{\tilde{B}}(\theta) = I_4$. Nach dem Satz von Sylvester wäre dann aber θ positiv-definit \Downarrow

Aufgabe 5

8

$$a) \det(A - xI_4) = \det \begin{pmatrix} 4-x & -4 & -11 & 11 \\ 3 & -12-x & -42 & 42 \\ -2 & 12 & 37-x & -34 \\ -1 & 7 & 20 & -17-x \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} 4-x & -4 & 0 & 11 \\ 3 & -12-x & 0 & 42 \\ -2 & 12 & 3-x & -34 \\ -1 & 7 & 3-x & -x-17 \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} 4-x & -4 & 0 & 11 \\ 3 & -12-x & 0 & 42 \\ -1 & 5 & 0 & x-17 \\ -1 & 7 & 3-x & -x-17 \end{pmatrix}$$

$$= (x-3) \det \begin{pmatrix} 4-x & -4 & 11 \\ 3 & -12-x & 42 \\ -1 & 5 & x-17 \end{pmatrix}$$

$$= (x-3) \cdot [(4-x) \cdot (-x^2 + 5x - 6) + 4 \cdot (3x - 9) + 11 \cdot (3-x)]$$

$$= (x-3) \cdot [(x-4)(x-2)(x-3) + 12(x-3) - 11(x-3)]$$

$$= (x-3)^2 (x^2 - 6x + 8 + 12 - 11)$$

$$= (x-3)^2 (x^2 - 6x + 9)$$

$$= (x-3)^4$$

$\Rightarrow \chi_\phi = (x-3)^4 \rightarrow \chi_\phi$ zurfallend $\Rightarrow \phi$ besitzt
eine Jordan Normalform.

9

b) μ_ϕ teilt χ_ϕ und μ_ϕ, χ_ϕ haben die gleichen Nullstellen. $\Rightarrow \mu_\phi = (x-3)^m, 1 \leq m \leq 4.$

Fall 1: $\mu_\phi = x-3 \Rightarrow A-3I_4 = O_{4 \times 4} \Rightarrow A=3I_4$ } ↓

Fall 2: $\mu_\phi = (x-3)^2 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -4 & -11 & 11 \\ 3 & -15 & -42 & 42 \\ -2 & 12 & 34 & -34 \\ -1 & 7 & 20 & -20 \end{pmatrix}^2 = O_{4 \times 4}$

$\Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & \textcircled{1} & + & + \\ + & + & + & + \\ + & + & + & + \end{pmatrix} = O_{4 \times 4}$ } ↓

Fall 3: $\mu_\phi = (x-3)^3 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -4 & -11 & 11 \\ 3 & -15 & -42 & 42 \\ -2 & 12 & 34 & -34 \\ -1 & 7 & 20 & -20 \end{pmatrix}^3 = O_{4 \times 4} \checkmark$

$\Rightarrow \mu_\phi = (x-3)^3$

c) $\chi_\phi = (x-3)^4$ und $\mu_\phi = (x-3)^3$

Wir lesen folgendes ab:

- Es gibt nur eine EW: 3
- Es gibt ein Block den Größe 3×3 zum EW 3, da $\text{Grad} \mu_\phi = 3$. Dieser Block ist das größest.
- $J \in M_4(\mathbb{R}) \Rightarrow$ Es gibt ein Block den Größe 1×1 zum EW 3.

\Rightarrow Es gibt nur 2 Blöcke.

$$(d) \quad JNF = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & [3] & 0 \end{pmatrix}.$$