S. 18, letzte Zeile $\partial_v \varphi = (\operatorname{grad}\varphi)v$
S. 25, 2. Zeile $ds := |\underline{\dot{x}}(t)|\,dt$
S. 33, 2. Zeile nach "(c) Stabilität" , es muss natürlich $t \to \infty$ heißen
S. 40, 5. Zeile nach "Folgerung 1.1" $\nabla H(\underline{x})\underline{v}(x)$ statt $\underline{v}(H(\underline{x}))$
S. 61, letzte Zeile $\alpha\mathcal{K} \subset \mathcal{K}$.
S. 67, 6. Zeile, $\forall\, y \in \mathcal{C}$: ...
S. 94, Im Beispiel 2.4 ist n die Knotenzahl.
S. 94, Die Gewichte β_i sind jetzt *rationale* Zahlen, die nur noch von der Stützstellenzahl n abhängen und sich damit, einmal berechnet, bei Änderung der Intervallgrenzen a , b nicht mehr ändern.
S. 94, Satz 2.12:

$$R_n(f) = \int_a^b f^{(N+1)}(t)K_n(t)\,dt\,,\quad K_n(t) = \frac{1}{N!}R_n(h_t),\quad h_t : x \mapsto (x-t)_+^N\,.$$

S. 99, letzte Zeile: $p(x,y) = \sum_{i=0}^N \sum_{k=0}^N a_{ik}\, x^i y^k$ mit $N \le 2n-1\,,\ n = 2:5\,.$
S. 125, In allen drei Formeln (2.70) muss V durch V^T ersetzt werden, W bleibt.
S. 127, In **(a)**: $t_j = (j-1)\tau$.
S. 128, Im Box-Schema Faktor 1/2 auf der R.S. streichen.
S. 215, In Formel (4.39) hängt L auch von w ab.
S. 245, 5. Zeile, Beweise von Lemma 5.7 und 5.8 ...
S. 249, 3. Zeile, ... Satz 1.2 ...
S. 250, 1. Zeile nach **(d)** ... für das Begleitsystem (5.21) s. auch `chap02b`.
S. 256 Def. von B:
Es sei $\widetilde{B}(\mu_1,\dots,\mu_p;x_1,\dots,x_q)$ eine (p,q)-homogene Abb.,

$$\widetilde{B}(\alpha\mu_1,\dots,\alpha\mu_p;\beta x_1,\dots,\beta x_q) = \alpha^p\beta^q\widetilde{B}(\mu_1,\dots,\mu_p;x_1,\dots,x_q)\,,\quad \alpha,\beta\in\mathbb{R}\,.$$

S. 262, Satz 5.11, letzte Zeile $(\lambda(0),U(0)) = (0,U\varXi^0)$.
S. 272, nach Abb. 5.8: Daraus ist ersichtlich, dass für $\mu < 0$ *alle* Lösungen außer der periodischen gegen die triviale Lösung *oder gegen* ∞ konvergieren.
S. 273, vor Formel 85.80): Die Vektoren $\underline{c}_i$ und $\underline{d}^k$ sind komplex $\mathbb{C}^n$ statt $\mathbb{R}^n$ etc.
S. 298, zweimal $\underline{a}$ statt A .
S. 301, Dämpfungsenergie $\kappa\int_{t_0}^{t_1}|\underline{\dot{x}}(t)|^2dt\,,\ \kappa\ [kg/s]$.
S. 311, letzter Abschnitt $\lim_{t\to\infty}\dot{r}(t) = (2E/m)^{1/2}$.
S. 312, $b = Dm^{1/2}/\sqrt{2|E|}$.

$$T = \frac{2\,\pi\,ab}{D_1} = 2\pi\,\frac{k}{2|E|}\,\frac{D_1\sqrt{m}}{\sqrt{2|E|}}\,\frac{1}{D_1} = \pi k\left(\frac{m}{2|E|^3}\right)^{1/2} = 2\pi a^{3/2}\sqrt{m/k}\,.$$

S. 313, Beispiel 6.6: $r_{\min} = 2/3,\ 1/2,\ 2/5$.
S. 325, Formel (6.63) gilt nur für $\alpha = 1$.

S. 324/325 $\mu' = 1 - \mu$.
S. 419 Die AIRYsche Spannungsfunktion ist hier definiert durch
$\widetilde{\sigma}_x = \partial^2 q/\partial y^2$, $\widetilde{\sigma}_y = \partial^2 q/\partial x^2$, $\widetilde{\tau}_{xy} = -\partial^2 q/\partial x \partial y$.
Dann gilt $u_{1,x} + w_x^2/2 = (q_{yy} - \nu q_{xx})/E$, $u_{2,y} + w_y^2/2 = (q_{xx} - \nu q_{yy})/E$ und

$$\Delta^2 q + \frac{E}{2} [w, w] = 0 .$$

S. 428 unten $\Delta p = \operatorname{div} \underline{f}$ in Ω .
S. 441 Formel (9.27) $c = x_{31}^2/J$.
S. 444 $J(\xi, \eta)$ ist nicht gleich $2|T|$ (streichen).
S. 463, Satz 9.1: $a(\underline{v}, \underline{v}) \leq \beta\|\underline{v}\|^2$ und $a(\underline{v}, \underline{v}) \geq \alpha\|\underline{v}\|^2$.
S. 472, erste Formel: die letzte Zeile und Spalte der Matrix müssen gestrichen werden. Ferner ist K mit ν zu multiplizieren.
S. 475, in (9.85) $\operatorname{div} \underline{u} = 0$ hinzufügen.
S. 504, unten $T \mapsto A^{-1} T A$.
S. 514, vorletzte Zeile $\langle \underline{e}, \underline{u} \rangle = \underline{e} \cdot \underline{u}$.
S. 577, Tab. 12.3 β Wärmeausdehnungskoeffizient, vgl. S. 475